

О ГИПЕРСФЕРИЧЕСКОМ ОТОБРАЖЕНИИ И ПРЕОБРАЗОВАНИИ
ПЕТЕРСОНА ПОВЕРХНОСТИ $V_p \subset E_n$ С ПОМОЩЬЮ ОРТА
СРЕДНЕЙ НОРМАЛИ

А.С.Грицанс

Аннотация. Изучается случай, когда гиперсферическое отображение $T: V_p \rightarrow V_p$ поверхности $V_p \subset E_n$ с помощью орта средней нормали имеет максимально возможный ранг p . Выделен случай, когда отображение T является преобразованием Петерсона. УДК 514.75.

I. Рассмотрим поверхность $V_p \subset E_n$ и отнесем ее к подвижному реперу $R = \{x, \vec{e}_i^1, \vec{e}_\alpha^2\}$ ($i, j, k = 1, p; \alpha, \beta = p+1, n$), где точка x лежит на поверхности V_p , орты \vec{e}_i^1 лежат в касательном пространстве $T_p(x)$ к V_p в точке x , а \vec{e}_α^2 образуют ортонормированный базис нормального пространства $N_{n-p}(x)$ поверхности V_p в точке x .

Деривационные формулы репера R имеют вид:

$$\begin{aligned} d\vec{x} &= \omega^i \vec{e}_i^1, \\ d\vec{e}_i^1 &= \omega_i^k \vec{e}_j^1 + \omega_i^\alpha \vec{e}_\alpha^2, \\ d\vec{e}_\alpha^2 &= \omega_\alpha^k \vec{e}_i^1 + \omega_\alpha^\beta \vec{e}_\beta^2. \end{aligned} \quad (I)$$

Продолжая систему уравнений $\omega^i = 0$ поверхности V_p , получим:

$$\omega_i^k = b_{ij}^k \omega^j, \quad b_{ij}^k = b_{ji}^k \quad (2)$$

Дифференцируя внешним образом систему уравнений (2) и применяя лемму Картана, получим квадратичные уравнения:

$$\Delta \vec{e}_j^1 \wedge \omega^i = 0, \quad \text{где} \\ \Delta \vec{e}_j^1 = d\vec{e}_j^1 - \vec{e}_{ik}^1 \omega_j^k - \vec{e}_{kj}^1 \omega_i^k + b_{ij}^k \vec{e}_\alpha^2, \quad \Delta \vec{e}_\alpha^2 = b_{jk}^2 \omega^k, \quad (3)$$

b_{ijk}^2 — симметричны по всем нижним индексам.

Вектор $\vec{e}_o = \vec{e}_{p+s+1}$ ($0 \leq s \leq p$, s - фиксировано) направим параллельно вектору средней кривизны поверхности V_p [1]: $\vec{M} = \frac{1}{p} \gamma^j \delta_{ij}^k \vec{e}_k$, который в силу предполагаемой неминимальности V_p - ненулевой. Тогда

$$\gamma^j \delta_{ij}^k = 0, \quad \gamma^j \delta_{ij}^0 \neq 0 \quad (*)$$

Условимся во всех встречающихся формулах вместо индекса $p+s+1$ писать 0. Употребляемые в работе индексы будут принимать следующие значения:

$$i, j = 0, 1, \dots, p; \quad i, j = p+1, \dots, p+s, p+s+2, \dots, n; \quad i_1, j_1 = \overline{1, 2}; \quad i_2, j_2 = \overline{s+1, p}; \\ i_3, j_3 = \overline{1, k}; \quad i_4, j_4 = \overline{k+1, p}; \quad a, b = \overline{p+1, p+q}; \quad b, c = \overline{p+q+1, n}; \quad \hat{a}, \hat{b} = \overline{p+2, p+q}.$$

Средние нормали (x, \vec{M}) [1] поверхности V_p образуют $(p+1)$ -мерную линейчатую поверхность V_{p+1} , уравнение которой:

$$\vec{R} = \vec{x} + t \vec{e}_o. \quad (4)$$

Дифференцируя (4), находим:

$$d\vec{R} = \Omega^i \vec{E}_i, \quad \Omega^i = dt, \quad \Omega^i = \omega^i, \quad \vec{E}_o = \vec{e}_o, \quad \vec{E}_i = \vec{e}_i + t \vec{a}_i, \quad d\vec{e}_o = \vec{a}_i \omega^i, \\ \vec{a}_i = d_i^j \vec{e}_j + \vec{\xi}_i, \quad d_i^j = -\gamma^{js} \delta_{si}^j, \quad \vec{\xi}_i = \xi_i^k \vec{e}_k, \quad \omega_o^k = \xi_k^k \omega^k, \quad (5) \\ \xi_k^k = \frac{\gamma^j \delta_{ik}^j}{\gamma^j \delta_{ij}^0}, \quad \bar{\gamma}_i^j = \vec{a}_i \vec{a}_j, \quad \bar{\gamma}^{jk} \bar{\delta}_{ki}^j = \delta_i^j, \quad \gamma_{ij}^k = \vec{e}_i \vec{e}_j, \quad \gamma^{jk} \gamma_{ki}^j = \delta_i^j.$$

В дальнейшем будем предполагать, что $\dim \mathcal{N} = p$, где $\mathcal{N} \cdot [\vec{a}_i]$ - касательное направление гиперсферического изображения:

$$\bar{V}_p : \vec{x} = \vec{e}_o \quad (6)$$

поверхности V_{p+1} [2]. Заметим, что \bar{V}_p есть образ поверхности V_p в гиперсферическом отображении $T: V_p \rightarrow \bar{V}_p$, построенном с помощью орта \vec{e}_o средней нормали поверхности V_p , причем $T(x) = \vec{x}$. Так как $\dim \mathcal{N} = p$, то индуцированное отображение $T_*: T_p \rightarrow \bar{T}_p$, $\bar{T}_p = \mathcal{N}$, невырождено, причем

$$T_*(\vec{e}_i) = \vec{a}_i \quad (7)$$

Значит, ранг отображения T равен p , следовательно, T - лиффеоморфизм [3].

Пространство $\mathcal{M} = [Q, \vec{e}_0, \vec{E}_i, \vec{a}_j]$ называется касательным пространством вдоль образующей поверхности V_{p+1} и является наименьшим подпространством, содержащим все касательные плоскости поверхности V_{p+1} в точках одной образующей [2].

Площадка $\tilde{\Delta}_2$ (*), порождающая распределение $\tilde{\Delta}_2$, вдоль которого переносится параллельно в нормальной связности направление вектора средней кривизны, определяется системой уравнений:

$$\xi_k^2 \omega^k = 0 \quad (8)$$

В [4] показано, что

$$\dim \mathcal{M} = p+s+1 \Leftrightarrow \dim \tilde{\Delta}_2 = p-s \quad \text{т.е. } \text{rang } \|\xi_k^2\| = s$$

Рассмотрим на V_p распределение $\bar{\Delta}_2$, порожденное точкой x и направлением $[\vec{e}_i] \cap [\vec{a}_j]$. Из (5) вытекает следующая

Теорема I. Касательное пространство \mathcal{M} вдоль образующей поверхности V_{p+1} имеет размерность $2p-2+1$ ($0 \leq r \leq p$) тогда и только тогда, когда $\dim \bar{\Delta}_2 = r$.

Из равенства $\dim \mathcal{M} = p+s+1 = 2p-2+1$ заключаем, что $s = p-1$ т.е. распределения $\tilde{\Delta}_1$ и $\tilde{\Delta}_2$ имеют одну и ту же размерность $r = p-1$.

В [4] доказано, что средние нормали описывают подповерхности нулевого внешнего параметра распределения [2] вдоль некоторой линии ℓ на поверхности V_p тогда и только тогда, когда касательный вектор к линии ℓ лежит в $\mathcal{N} \cdot [\vec{a}_i]$. Значит, $\tilde{\Delta}_2$ определяет в общем случае неголономную $(r+1)$ -мерную линейчатую подповерхность поверхности V_{p+1} нулевого внешнего параметра распределения [2].

2. Смешанный тензор d_i^j определяет на поверхности V_p поле симметрического аффинора \mathcal{D} , собственные направления которого совпадают с главными направлениями относительно средней нормали [1], причем $\mathcal{D}(\vec{e}_i) = d_i^j \vec{e}_j$.

Рассмотрим на V_p распределение $\bar{\Delta}$, направление которого лежит в $[\vec{e}_i] \cap [\vec{a}_j]$. Тогда на V_p можно рассмотреть распределение $\bar{\Delta}$, направление которого совпадает с направлением распределения $\bar{\Delta}$. О таких распределениях $\bar{\Delta}$ и $\tilde{\Delta}$ будем говорить, что они параллельны и писать $\bar{\Delta} \parallel \tilde{\Delta}$. Если $T_x(\bar{\Delta}) \parallel \tilde{\Delta}$, то распределение $\bar{\Delta}$ будем называть инва-

иантическим относительно гиперсферического отображения \bar{T} .

Рассмотрим распределение $\bar{\Delta}_1$ на поверхности \bar{V}_p , параллельное распределению Δ_1 . Расположим векторы \vec{e}_1 в $\bar{\Delta}_1$, тогда из (5), (7), (8) получим $T_*(\vec{e}_1) = \vec{a}_1$, где $\vec{a}_1 = d_{11} \vec{e}_1$, т.е. векторы \vec{a}_1 образуют базис распределения $\bar{\Delta}_1$. Доказана

Теорема 2. Распределение $\bar{\Delta}_2$ на поверхности \bar{V}_p является образом распределения $\bar{\Delta}_2$ на поверхности V_p в индуцированном отображении T_* , т.е. $\bar{\Delta}_2 = T_*(\bar{\Delta}_2)$.

Рассмотрим некоторое распределение Δ_k на поверхности V_p , инвариантное относительно гиперсферического отображения \bar{T} и векторы \vec{e}_3 расположим в Δ_k . Тогда векторы \vec{a}_3 образуют базис распределения $T_*(\Delta_k)$ на поверхности \bar{V}_p . Так как $T_*(\Delta_k) \parallel \Delta_k$, то из (5) имеем:

$$d_{33}^{kk} = 0, \quad \xi_{33}^k = 0 \quad (9)$$

Отсюда заключаем, что $\Delta_k \subset \bar{\Delta}_2$ (и значит $k \leq 2$) и $\mathcal{D}(\Delta_k) \subset \Delta_k$. Обратно, из последних двух включений вытекают формулы (9) т.е. $T_*(\Delta_k) \parallel \Delta_k$. Доказана следующая

Теорема 3. Распределение Δ_k на поверхности V_p инвариантно относительно гиперсферического отображения \bar{T} тогда и только тогда, когда оно является подраспределением распределения $\bar{\Delta}_2$ (и значит $k \leq 2$) и $\mathcal{D}(\Delta_k) \subset \Delta_k$ т.е. распределение Δ_k инвариантно относительно аффинора \mathcal{D} .

Пусть отображение \bar{T} имеет k -мерное инвариантное распределение Δ_k и векторы \vec{e}_3 расположим в $\Delta_k \subset \bar{\Delta}_2$. Из условия $\mathcal{D}(\Delta_k) \subset \Delta_k$ заключаем, что k попарно ортогональных линий кривизны относительно средней нормали принадлежат распределению Δ_k . Значит [4], средние нормали описывают развертывающиеся поверхности вдоль этих k семейств линий. Обратно, если средние нормали описывают развертывающиеся поверхности вдоль k попарно ортогональных линий кривизны относительно средней нормали, то k -мерное распределение, натянутое на касательные направления этих линий, инвариантно относительно отображения \bar{T} . Имеет место следующее

Следствие. Распределение Δ_k ($k \leq 2$) на поверхности V_p инвариантно относительно гиперсферического отображения \bar{T} тогда и только тогда, когда вдоль k попарно ортогональных линий

кривизны относительно средней нормали, принадлежащих распределению Δ_k , средние нормали описывают развертывающиеся поверхности.

3. Рассмотрим случай, когда отображение T имеет инвариантное распределение максимальной размерности p - касательную плоскость $T_p(x)$ поверхности V_p . В этом случае гиперсферическое отображение T является преобразованием Петерсона. Так называется отображение двух поверхностей, при котором в соответствующих точках поверхностей касательные плоскости параллельны [5]. Из формул (9) находим, что в этом случае

$$\xi_i^{\hat{c}} = 0, \quad (10)$$

т.е. $\dim M = p+1$, а из следствия из теоремы 3 заключаем, что средние нормали описывают развертывающиеся поверхности вдоль сети \tilde{b}_p линий кривизны относительно средней нормали. Доказана

Теорема 4. Следующие утверждения равносильны:

I. Гиперсферическое отображение T является преобразованием Петерсона.

$$2. \dim M = p+1$$

$$3. \xi_i^{\hat{c}} = 0$$

4. Средние нормали поверхности V_p описывают развертывающиеся поверхности вдоль сети \tilde{b}_p линий кривизны относительно средней нормали.

Направим векторы \hat{e}_i репера R по касательным к линиям сети \tilde{b}_p линий кривизны относительно средней нормали, а векторы \hat{e}_{α} расположим в главной нормали $N_p(x)$ поверхности V_p в точке x . Полученный репер обозначим через R_1 . В этом случае имеют место формулы:

$${}^0\gamma_{ij} = 0 (i,j), \quad {}^0e_{ij} = 0 (i,j), \quad {}^0e_{ij}^{\hat{c}} = 0. \quad (II)$$

Замечание I. Если средние нормали описывают развертывающиеся поверхности вдоль сети \tilde{b}_p , то $T(\hat{c}) \cdot \hat{a}_i \parallel \hat{e} [4]$.

Значит, сеть \tilde{b}_p линий кривизны относительно средней нормали в отображении T переходит в ортогональную сеть $T(\tilde{b}_p)$ на поверхности V_p .

Замечание 2. Если $\dim \mathcal{M} = p+1$, то из определения пространства \mathcal{M} вытекает, что касательная плоскость к поверхности V_{p+1} в точках одной образующей одна и та же. Поэтому число параметров, от которых зависит многообразие касательных плоскостей $T_{p+1}(R)$ поверхности V_{p+1} , меньше $p+1$ т.е. поверхность V_{p+1} является тангенциальна вырожденной.

Из формул (5), (10), находим:

$$\omega_i^k \equiv 0 \quad (12)$$

Дифференцируя внешним образом тождества (12), получим равенства:

$$\gamma^{ks} (\bar{b}_{si}^o \bar{b}_{kj}^{\lambda} - \bar{b}_{sj}^o \bar{b}_{ki}^{\lambda}) = 0 \quad (i+j) \quad (13)$$

В репере R_1 равенства (13) примут вид:

$$\bar{b}_{ij}^{\lambda} (\bar{b}_{ii}^o - \bar{b}_{jj}^o) = 0 \quad (i+j) \quad (14)$$

Если линии ω_i^i , $\omega^i(i+j)$ фиксированы, то из (14) имеем различные кривизны: $\bar{b}_{ii}^o \neq \bar{b}_{jj}^o$, то из (14) следует, что $\bar{b}_{ij}^{\lambda} = 0$. Имея ввиду (II), заключаем, что \bar{b}_{ij}^{λ} т.е. направления \vec{e}_i^o , \vec{e}_j^o сети \bar{b}_p линий кривизны относительно средней нормали сопряжены. В частном случае, когда все \bar{b}_{ii}^o попарно различны, сеть \bar{b}_p является сетью линий кривизны.

Рассмотрим случай, когда все кривизны \bar{b}_{ii}^o совпадают между собой и равны λ . Заметим [4], что в репере R_1 имеем:

$$\vec{a}_i = -\bar{b}_{ii}^o \vec{e}_i^o \quad (15)$$

Так как $\dim \mathcal{N} = p$, то

$$\bar{b}_{ii}^o = \lambda + 0 \quad (16)$$

Поверхность V_p называется псевдоомбилической [6].

$$\bar{b}_{ij}^o \vec{M} = \lambda^* \gamma_{ij}, \quad (17)$$

где $\bar{b}_{ij}^o = \bar{b}_{ij}^{\alpha} \vec{e}_{\alpha}^o$, $\vec{M} = m^o \vec{e}_o^o$, $m^o = \frac{1}{p} \gamma^{ij} \bar{b}_{ij}^o + 0$.

Из формул (II), (17) заключаем, что условие псевдоомбиличности поверхности V_p можно записать в виде:

$$\bar{b}_{ii}^o = \lambda, \quad \lambda = \lambda^*/m^o \quad (18)$$

Из сказанного выше вытекает

Теорема 5. Пусть отображение T является преобразованием Петерсона, тогда:

1. Если линии ω^i, ω^j (и) фиксированы в сети \tilde{b}_p линий кривизны относительно средней нормали имеют различные кривизны $b_{ii} + b_{jj}$, то направления \tilde{e}_i, \tilde{e}_j сети \tilde{b}_p сопряжены.

2. Если для всех линий сети \tilde{b}_p кривизны b_{ii} совпадают и равны λ , то поверхность V_p является псевдоомбилической.

4. Пусть $\dim M = p+1$ и $b_{ii} = \lambda \neq 0$, тогда квадратичные уравнения (3) при значении индекса $i = p+3+1$ в репере R_2 в силу формул (II), (I2), (I6) примут вид: $d\lambda \wedge \omega^i = 0$, откуда

$$\lambda = \text{const} \neq 0. \quad (19)$$

Так как

$$\tilde{M} = \frac{1}{p} \sum_i b_{ii} \tilde{e}_i^2 - \lambda \tilde{e}^2$$

то $|\tilde{M}| = |\lambda| = \text{const}$. т.е. поверхность V_p имеет постоянную среднюю кривизну.

Рассмотрим точку y на средней нормали с радиус-вектором:

$$\vec{y} = \vec{x} + \frac{1}{\lambda} \vec{e} \quad (20)$$

Дифференцируя (20) и имея ввиду формулы (I), (5), (I5), (19), находим:

$$d\vec{y} = \omega^i \vec{e}_i + d\left(\frac{1}{\lambda}\right) \vec{e} + \frac{1}{\lambda} \omega^i \vec{e}_i = \omega^i \left(\vec{e}_i - \frac{1}{\lambda} \vec{e} \right) = \vec{0}$$

т.е. средние нормали поверхности V_p проходят через неподвижную точку y с радиус-вектором (20).

Так как

$$|\vec{y} - \vec{x}| = \frac{1}{|\lambda|} = \text{const.}$$

то поверхность V_p лежит на гиперсфере с центром в точке y и радиусом $\frac{1}{|\lambda|}$.

Обратно, пусть средние нормали проходят через неподвижную точку y с радиус-вектором $\vec{y} = \vec{x} + \frac{1}{\lambda} \vec{e}$. Значит,

$d\vec{y} = \vec{0}$, откуда в силу (5) и линейной независимости векторов \vec{e}_i, \vec{e}_j , получим:

$$dp = 0, 1 - p b_{ii}^0 = 0, \int \hat{k}^2 = 0 \quad (21)$$

Из теоремы 4 и формул (18), (21) заключаем, что отображение

T является преобразованием Петерсона, а поверхность \bar{V}_P - псевдоомбилической. Справедлива

Теорема 7. Средние нормали поверхности \bar{V}_P проходят через неподвижную точку тогда и только тогда, когда гиперсферическое отображение T является преобразованием Петерсона, а поверхность \bar{V}_P - псевдоомбилической.

Имея ввиду результаты работы [7], теорема 7 равносильна следующей теореме:

Теорема 7'. Поверхность \bar{V}_P лежит на гиперсфере с центром на средней нормали тогда и только тогда, когда гиперсферическое отображение T является преобразованием Петерсона, а поверхность \bar{V}_P - псевдоомбилической.

5. Компоненты метрического тензора поверхности \bar{V}_P имеют вид:

$$\bar{g}_{ij} = o(i+j), \quad \bar{g}_{ii} = \lambda^2, \quad \bar{g}_{ij}^o = o(i+j), \quad \bar{g}^{ii} = \frac{1}{\lambda^2}$$

Векторы \bar{e}_2 образуют ортонормированный базис нормального пространства $N_{\bar{V}_P}(\bar{x})$ поверхности \bar{V}_P в точке $\bar{x} = T(x)$. Асимптотические формы поверхности \bar{V}_P имеют вид:

$$\varphi^k = -d\bar{e}_2 d\bar{e}_2^k = \bar{e}_{ij}^k \omega^j, \quad \bar{e}_{ij}^k = -\lambda \bar{e}_{ij}^k$$

Находим вектор средней кривизны поверхности \bar{V}_P :

$$\bar{M}(\bar{V}_P) = \frac{1}{\rho} \bar{g}_{ij} \bar{e}_{ij}^k \bar{e}_2^k = -\frac{1}{\rho} \sum \bar{g}_{ij}^o \bar{e}_o^k = -\bar{e}_o^k$$

Значит, поверхность $\bar{V}_P = T(V_P)$ имеет постоянную среднюю кривизну равную единице [7].

Так как

$$\bar{g}_{ij}^o = -\lambda \bar{g}_{ij}^o = o(i+j)$$

то имея в виду замечание I, заключаем, что сеть $T(\bar{V}_P)$ является сетью линий кривизны относительно средней нормали поверхности \bar{V}_P . Имеет место

Теорема 8. Если гиперсферическое отображение T является преобразованием Петерсона, а поверхность \bar{V}_P - псевдоомбилическая, тогда:

I. Сеть $\bar{b}_P \subset \bar{V}_P$ линий кривизны относительно средней нормали поверхности \bar{V}_P переходит в отображении T в сеть $T(\bar{b}_P) \subset \bar{V}_P$ линий кривизны относительно средней нормали поверхности \bar{V}_P .

2. Средние нормали поверхностей \bar{V}_p и \bar{V}_{p+1} параллельны в соответствующих точках x и $\bar{x} = T(x)$.

3. Поверхность \bar{V}_{p+1} имеет постоянную среднюю кривизну равную единице [7].

6. Касательные векторы поверхности V_{p+1} есть $\vec{E}_i = h \vec{e}_i$ ($h = 1 - t_+$), $\vec{E}_0 = \vec{e}_0$. Если $t_+ \neq \frac{1}{h}$, то векторы $\vec{E}_i |_{t_+}$ линейно независимы. В точке $t_0 = \frac{1}{h}$ векторы \vec{E}_i обращаются в нуль, следовательно, точка t_0 на образующей поверхности V_{p+1} с радиус-вектором (20) является единственной особой точкой поверхности V_{p+1} . В дальнейшем исключим эту точку из рассмотрения.

Контравариантные компоненты $G^{\hat{i}\hat{j}}$ метрического тензора $G_{\hat{i}\hat{j}} \cdot \vec{E}_{\hat{i}} \vec{E}_{\hat{j}}$ поверхности V_{p+1} имеют вид:

$$G^{00} = 1, \quad G^{\hat{i}\hat{j}} = 0 (\hat{i} + \hat{j}), \quad G^{ii} = \frac{1}{h^2} \quad (22)$$

Векторы $\vec{e}_{\hat{2}}$ образуют базис нормального пространства $N_{n-p-1}(R)$ поверхности V_{p+1} . Находим асимптотические формы поверхности V_{p+1} :

$$\phi^{\hat{2}} = -dR d\vec{e}_{\hat{2}} = B_{ij}^{\hat{2}} \omega^i \omega^j, \quad B_{ij}^{\hat{2}} = h b_{ij}^{\hat{2}} \quad (23)$$

Значит

$$B_{00}^{\hat{2}} = B_{0i}^{\hat{2}} = B_{i0}^{\hat{2}} = 0 \quad (24)$$

Имея ввиду формулы (*), (II), (22), (23), (24), находим вектор средней кривизны поверхности V_{p+1} :

$$\vec{M}(V_{p+1}) = \frac{1}{p+1} G^{\hat{i}\hat{j}} B_{ij}^{\hat{2}} \vec{e}_{\hat{2}} = \frac{1}{(p+1)h} \sum_i \vec{e}_{ii} \vec{e}_{\hat{2}} = \vec{0}$$

т.е. поверхность V_{p+1} минимальна. Доказана

Теорема 9. Если гиперсферическое отображение

$$T: V_p \rightarrow \bar{V}_p$$

является преобразованием Петерсона, а поверхность V_p — псевдоэллиптической, то линейчатая поверхность V_{p+1} минимальна и, следовательно [8], допускает однопараметрическое семейство P мерных подповерхностей

$\hat{V}_p^t: \hat{y}^t = \hat{x} + t \vec{e}_0$, $t = \text{const.}$, имеющих общее семейство средних нормалей с поверхностью V_p .

Библиографический список

1. Базылев В.Т. О многомерных сетях в евклидовом пространстве// Литовский матем. сборник. 1966. - Т.6. - №4. - С.15-31.
2. Лумисте Ю.Г. Многомерные линейчатые поверхности евклидова пространства// Матем. сборник. - М., 1961. - Т.55.- С.97. Вып.4. - С.411-420.
3. Базылев В.Т. Материалы по геометрии. М., 1978.
4. Грицанс А.С. К геометрии семейства средних нормалей поверхности $V_p \subset E_n$ // Дифференциальная геометрия многообразий фигур: Межвуз. темат. сб. науч. тр./Калинингр.ун-т. Калининград, 1989. - Вып.20. В печати.
5. Рыжков В.В. Метрическое тангенциальное изгибание поверхностей//Докл.АН СССР. 1956.-Т.III.-№4.-С.763-765.
6. Лумисте Ю.Г., Чакмазян А.В. Нормальная связность и подмногообразия с параллельными нормальными полями в пространстве постоянной кривизны//Проблемы геометрии/ВИНИТИ. М.,1981. - Т.12. - С.3-30.
7. Силаев Е.В. Геометрия поверхности, лежащей на гиперсфере// Диссертация на соискание уч. степени канд. физ.-мат. наук.- М.,1984.
8. Грицанс А.С. О f -поверхностях в E_n с общим семейством средних нормалей//Дифференциальная геометрия многообразий фигур: Межвуз. темат. сб. науч. тр./ Калинингр.ун-т. - Калининград,1987. - Вып.18.- С.25-27.

A.Gricans. On a hyperspheric mapping and Peterson transformation of the surface $V_p \subset E_n$ by means of medial normal ort.

Summary. The case when a hyperspheric mapping $T : V_p \rightarrow V_p$ of the surface $V_p \subset E_n$ by means of the medial normal ort has the maximal possible rank p is considered. The special case when T is Peterson transformation is studied. AMS Subject Classification 53A05.

Даугавпилсский педагогический институт
Даугавпилс
ЛАТВИЙСКАЯ РЕСПУБЛИКА